

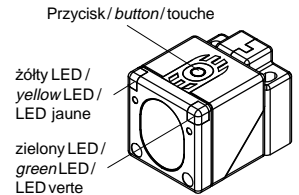
Czujnik refleksyjny

Retro reflective sensor

- obrotowa głowica czujnika
- strefa działania 6000 mm
- przycisk uczący
- funkcja niepewnej strefy działania

- rotatable sensor head
- scanning distance 6000 mm
- teach in
- contamination output

Barrière optique réflex



- Tete de détection orientable
- Distance de détection 6000 mm
- Teach in apprentissage
- Sortie d'encrassement

Parametry optyczne

strefa działania: 6000mm
 materiał odniesienia: reflektor RD8
 rodzaj światła: czerwone 660 nm, pulsed
 norma war. optycznych: EN 60947-5-2

Optical data (typ.)

scanning range: 6000 mm
 reference material: reflector RD 8
 used light: red 660 nm, pulsed
 ambient light: EN 60947-5-2

Caract. optique (typ.)

Distance de détection: 6000 mm
 Matériau de référence: Réflecteur RD 8
 Type de lumière: rouge 660 nm, pulsée
 Influence de l'éclairage ambiant: EN 60947-5-2

Parametry elektryczne

napięcie zasilania: 10 ... 30 VDC
 z wew. zabezp. przed odwrotną polaryzacją zasil.
 max tętnienia: 10 %
 zdalne uczenie (ET): < 2,5 V blokada / > 10 V aktywne
 pobór prądu bez obciążenia: ≤ 35 mA at 24 V DC
 funkcja wyjścia: patrz tabela
 max. prąd sygnału wyjść: 200 mA z zab. krótkotrw.
 częstotliwość przełączania (ti/tp 1:1): 1000Hz
 klasa bezpieczeństwa: ¹⁾
Sygnalizacja funkcji
 dioda LED zielona: praca stabilna
 dioda LED żółta: stan wyjścia czujnika

Electrical data (typ.)

operating voltage: 10 ... 30 VDC
 internal polarity reversal prot.
 residual ripple: 10 %
 external teach (ET): < 2,5 V locked / > 10 V high
 power consumption (no load): ≤ 35 mA at 24 V DC
 signal output: see selection table
 max. output current: 200 mA with short circuit
 switching frequency (at ppp 1:1): 1000 Hz
 protection class: ¹⁾
Function indicators
 green LED: stability indication
 yellow LED: status indicator

Caract. électriques (typ.)

Tension d'utilisation: 10 ... 30 VDC
 protection contre les inversions de polarité intégré
 Ondulations résiduelles: 10 %
 Apprentissage externe (ET): < 2,5 V verrouillage / > 10 V haut
 Consommation en courant (sans charge): ≤ 35 mA à 24 V DC
 Sorties de commutation: voir le tableau de choix
 Courant de sortie (max.): 200 mA avec protection contre court-circuits
 Fréquence de commutation (ti/tp 1:1): 1000 Hz
 Protection électrique: ¹⁾
Elementes d'indications
 LED verte: indication de stabilité
 LED jaune: affichage statut

Parametry mechaniczne

materiał obudowy: ABS
 stopień ochrony: IP67
 temperatura pracy: -20 ... +60 °C
 temperatura przechowywania: -20 ... +80 °C
 konektor: M12x1
 masa: app. 80 g

Mechanical data

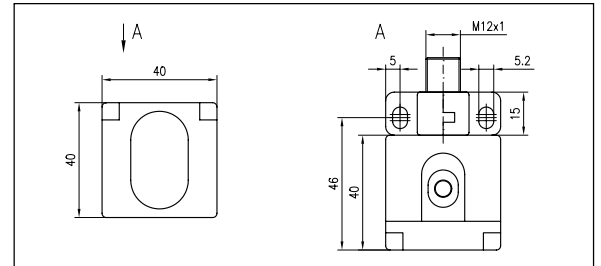
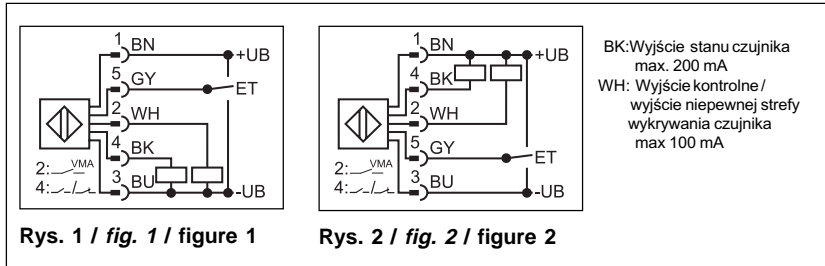
casing material: ABS
 protection standard: IP67
 ambient temperature range: -20 ... +60 °C
 storage temperature range: -20 ... +80 °C
 connection: M12x1
 weight (plug): app. 80 g

Caract. mécaniques

Matériau de boîtier: ABS
 Degré de protection: IP67
 Température ambiante de service: -20 ... +60 °C
 Plage de température de stockage: -20 ... +80 °C
 Connecteur de raccordement: M12x1
 Poids (Connecteur): ca. 80 g

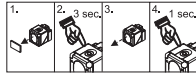
¹⁾ U_{imp} = 1 kV

Schemat połączeń / wiring / Raccordement

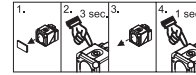


strefa działania (mm) scanning distance (mm) Distance de détection	6000	6000
rodzaj połączenia connection Raccordement	konektor con. connecteur	konektor con. connecteur
funkcja wyjścia output (preset) Sortie (reglé)	PNP N.O.	NPN N.O.
schemat połączeń wiring diagram Schéma de branchement	1	2
Typ type / order ref. type / Ref. de commande	FR 40 R- PSCL5	FR 40 R- NSCL5

Ustawienie fabryczne zapewnia maksymalną czułość czujnika. W przypadku konieczności zmiany tych ustawień postępuj według poniższej instrukcji:



The factory setting for the sensor is maximum distance. This can be changed if necessary.



Pour information, le capteur, lors de son branchement, est réglé, à sa distance maximal. Cette réglage doit être seulement changer aux besoins.



Ustawianie czułości

- 1.) Ustaw czujnik i reflektor w jednej osi. Diody żółta i zielona świecą się.
- 2.) Naciśnij przycisk przez 3s aż obie diody zaczną migać jednocześnie. (Pierwszy krok uczenia zakończony).
- 3.) Umieść obiekt w strefie działania czujnika
- 4.) Naciśnij przycisk przez 1s
 - a.) Zielona LED świeci się, (drugi krok uczenia zakończony). Czujnik jest gotowy do pracy.
 - b.) Obie diody migają jednocześnie: czułość czujnika nie została prawidłowo wyregulowana. Powtórz czynności regulacji.


Ustawienie maksymalnej czułości czujnika

- 1.) Ustaw czujnik i reflektor w jednej osi, naciśnij przycisk przez 3 sek. aż obie diody zaczną migać jednocześnie.
- 2.) Naciśnij przycisk przez 1 sek (bez obiektu wykrywanego). Czujnik jest ustawiony na maksimum czułości.



Dynamiczne ustawianie czułości w czasie trwania procesu detekcji

- 1.) Ustaw czujnik i reflektor w jednej osi. Żółta dioda i zielona dioda świecą się.
- 2.) Czujnik musi widzieć jedynie badany proces! Naciśnij przycisk przez 3s aż obie diody zaczną migać jednocześnie.  3 s
- 3.) Naciśnij przycisk przez czas co najmniej jednego cyklu badanego procesu.  1 cykl trwania
 - a.) Zielona dioda świeci się, oba kroki uczenia są zakończone. Czujnik jest gotowy do pracy.
 - b.) Obie diody migają jednocześnie: Czułość czujnika nie została prawidłowo wyregulowana. Powtórz czynności regulacji.

Zmiana funkcji wyjścia NO/NC

- 1.) Naciśnij przycisk przez czas co najmniej 13 s.  13 s aż obie diody zaczną migać naprzemiennie.
- 2.) Zwolnij przycisk: Zielona dioda świeci się.
- 3.) Podczas gdy dioda się świeci wybierz funkcję wyjścia przyciskiem. Jeżeli przycisk jest nie naciskany przez 10s aktualna funkcja wyjścia jest zapamiętana. Czujnik jest gotowy do pracy.

Powrót do ustawień fabrycznych (domyślnych)

- 1.) **Zakryj nadajnik i odbiornik.**
Naciśnij przycisk przez 3s aż obie diody zaczną migać jednocześnie.  3 s
- 2.) **Zakryj nadajnik i odbiornik.** Naciśnij przycisk przez 1s.  1 s. Czułość czujnika jest maksymalna (ustawienie fabryczne).

Zdalne sterowanie czujnikiem przewodem wyprowadzenie ET (pin 2)

- 10 ... 30 VDC - funkcja przycisku włączona (dołączenie ET do pin1)
0 ... 2,5 VDC - blokada przycisku (dołączenie ET do pin 3)
brak połączenia ET - tryb pracy bez aktywacji zdalnego sterowania

Rys.3: Proces regulacji strefy działania czujnika można przeprowadzić przyciskiem lub kablem zdalnego uczenia ET (pin 5). Przynajmniej przycisk lub dołącz wyprowadzenia (ET) pin 5 do wyprowadzenia pin 1 (+U_B). Kiedy pierwsza część regulacji (po około 3 sek.) zostanie zakończona, wyjście kontrolne (pin 2) przechodzi w stan aktywny. Teraz wyprowadzenia (ET) pin 5 połącz do wyprowadzenia 3 (-U_B), a następnie ponownie dołącz do pin 1 (+U_B). Po ok. 1 sek. druga część regulacji i cały proces uczenia czujnika są zakończone. Potwierdzeniem zakończenia procesu uczenia czujnika jest przejście stanu wyjścia kontrolnego (pin 2) ze stanu wysokiego w niski.

Signal wyjścia kontrolnego (wyjścia niepewnej strefy działania) podczas procesu wykrywania obiektów:

Signal wyjścia kontrolnego jest aktywny jeżeli pojawi się kilka niepewnych odczytów w grupie odczytów cyklicznych.



Sensitivity setup

- 1.) Line up **sensor to the reflector**. Yellow LED and green LED are on.
- 2.) Press the button 3 s until both LED's are flashing synchronously. (The first threshold is teached).
- 3.) Put the **object into the scanning area**.
- 4.) Press the button 1 s.
 - a.) The green LED flashes and stays on: the second threshold is teached, the sensor is ready to operate.
 - b.) Both LED's are flashing synchronously: the sensor can not detect the object, no thresholds are teached.


Sensitivity setup to maximum sensitivity

- 1.) Line up **sensor to reflector**, press the button 3 s until both LED's are flashing synchronously.
- 2.) Press the button again 1 s (without object). The sensor is set to maximum sensitivity.



Dynamic sensitivity setup at a running process

- 1.) Line up **sensor to reflector**. Green LED on, yellow LED is undefined.
- 2.) The chosen running process must be the only thing in the scanning area! Press the button 3 s until both LED's are flashing synchronously.  3 s
- 3.) Press the button for a minimum of one process cycle is completed.  1 cycle
 - a.) The green LED flashes and stays on: both thresholds are teached, the sensor is ready to operate.
 - b.) Both LED's are flashing synchronously: the sensor can not detect the object, no thresholds are teached

N.O.N.C. setup

- 1.) Press the button for 13 s.  13 s: Both LED's are flashing alternately.
- 2.) Release the button: the green LED is on.
- 3.) During the green LED is on, the output is inverted by pressing the button. If the button is not pressed during 10 s the present output function is saved, the sensor is ready to operate.

To return to factory setting (default)

- 1.) **Cover light emitter and receiver.**
Press the button 3 s until both LED's are flashing synchronously.  3 s
- 2.) **Keep light emitter and receiver covered** and press the button 1 s.  1 s. The sensor is set to maximum distance.

External Teach (ET)

- 10 ... 30 VDC - same function as button
0 ... 2,5 VDC - locked (disable teach button)
not connected - operating mode

Rys. 3

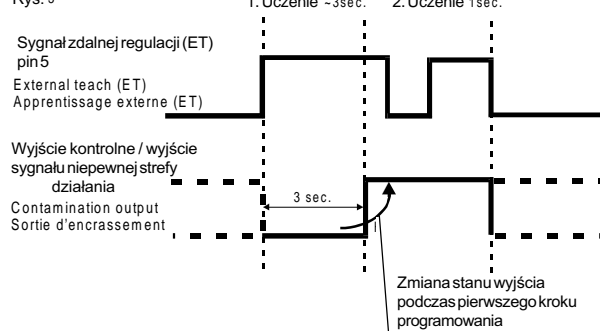


Fig. 3: process diagramm handshake/ external teachin: to release teachin process the teachwire has to be set on +U_B. When the sensor has learned the first teach-point (after about 3 sec), the control-output is set. Now the teachwire has to be set back to 0V again. For the second teach point, the teachwire has to be set to +U_B a second time. After about 1 sec, the second teach point is learned and the teach process is completed. This is indicated by the control-output, which is reset when teaching is finished.

Fig. 3: Diagramme du procédé d'apprentissage / apprentissage externe : pour déclencher le procédé d'apprentissage, il faut régler la commande à +U_B. Après que le capteur a appris la première commutation (reconnaissance - après env. 3s) le contrôle de sortie se déclenche. Seulement à ce moment, on peut remettre la commande à 0V. Pour la seconde commutation, il faut de nouveau mettre la commande à +U_B. Quand la seconde commutation est apprise, le contrôle de sortie l'indique en se remettre à 0V et le procédé d'apprentissage est clos.

Signal of contamination output during process:

The contamination-output is activated if several unsafe signals are noticed within a sequence of switching cycles.

Signale d'enrasement en service:

La sortie d'enrasement se déclenche quand il y a dans une sequence de commutations plusieurs signals incertaine.



Powyższy optyczny czujnik odbiciowy nie może być stosowany w aplikacjach bezpieczeństwa lub podobnych.

These Proximity Switches are not suited for safety related applications.

Ces appareils de détection optique ne peuvent pas être utilisés pour des applications de sécurité des personnes.

